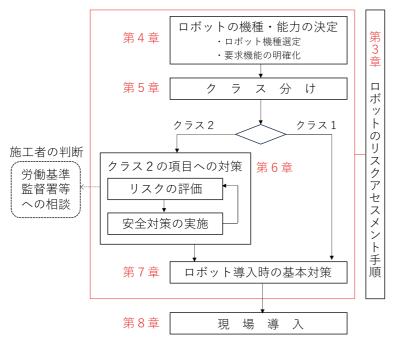
活 用

安全指針」を公開

#### ロボットのクラス分け ~第5章~

クラス分け判定項目	クラス			
クノ人分り刊足項目	クラス1	クラス 2		
本体重量(荷役時最大重量) ※ 積載・牽引とも	50kg未満	50kg以上		
本体移動速度	4km/h未満	4km/h以上		
本体高さ	0.75m未満	0.75m以上		
(伸縮時最高高さ)	重心高さ < h/2	重心高さ≧ h/2		
火気使用	火気使用無し	火気使用有り		
回転体(露出部)の有無 ※ 走行用の車輪に類するものは除く	回転体無し	回転体有り 30A以上		
電気的動力 (商用電源・バッテリー等)	30A未満			
燃料動力 (化石燃料等)	5ℓ未満	5ℓ以上		
操縦資格・免許等 (本体または一部)	無し	有り		
現行法規や規制による届出 (本体または一部)	無し	有り		

### ロボット導入時のリスクアセスメント手順



## リスクアセスメントシートの事例(搬送ロボットシステム) ~第6章~

	予知される危険・不具合事象		低減方策前		3ステップメソッドに基づくリスク低減方策		低減方策後	
	ア刈される厄快・个具合事家	イメージ	発生 頻度	危害レベル	(©	): 採用, ×: 採用見送り)		危害レベル
1	自動搬送台車が作業員に衝突	2	3	本質的安全設計				
				安全防護/付加保護方策	◎障害物センサ(非接触/接触)を設ける ×搬送エリアを強固な金属などで囲う	1	3	
				使用上の注意	◎搬送作業は作業員が退去後の夜間に実施			
2	自動搬送台車が開口へ落下	2	3	本質的安全設計				
				安全防護/付加保護方策	◎障害物センサ(非接触/接触)を設ける ×開□養生をH鋼などで強固に行う	1	3	
				使用上の注意				
3	荷崩れにより近くの作業員に飛来 物落下	2	3	本質的安全設計			3	
				安全防護/付加保護方策	◎障害物センサ(非接触/接触)を設ける ◎床段差センサを設ける ×搬送エリアを強固な金属などで囲う	1		
				使用上の注意	<ul><li>◎搬送作業は作業員が退去後の夜間に実施</li><li>◎仮設資材/差筋/床段差/床勾配/養生蓋/小落下物がある部分は走行ルートに設定しない</li></ul>			
4	積荷パレットにフォークを差し込み、台車本体側へ引き込む際に、 積荷と本体の間に作業員が挟まれる	2	3	本質的安全設計			3	
				安全防護/付加保護方策	◎挟まれ検知センサを設ける	1		
				使用上の注意	◎フォークを引き込む際に積荷と車体の間に体を入れないことを周知する	<b>*</b>		

特記事項:障害物センサ(非接触/接触)は、エリアセンサ:安全水準SIL2、パンパーセンサ:安全水準SIL3で二重に対策

討フロー の大きさによるクラス分けを行い、そ そのロボットが有する潜在的なリスク ボットの仕様・性能などに基づいて、 採用していること、対象とする建築ロ などの規格や基準に準拠したロ の一般的な安全対策、責任の所在につ いて示すものとして作成した。 ト導入時のリスクアセスメント手順を 本指針の特徴は、ISO121 を設定していることである ボ Ō

必要である。

して導入時の基本対策を行うことが にかかわらず、すべてのロボットに対 労働力不足に対応するための生産性 高齢化、新規入職者の減少などによる 日建連建築ロボット専門部会は二 高さ・ を意図している。 具体的には、ロボッ 重心、 火気使用の有無などの項 トの重量、速度、

応じた必要十分な対策を講じること 建築ロボットには様々な仕様のロボッ があることから、それぞれの特性に

○二五年六月に「建築現場におけるロ

近年、建設業界では技能労働者の

ト活用の安全指針」を公開した。

建築現場における

ロボット導入ガイドライン

建築現場における ロボット活用の安全指針

目をその特性に応じてクラス1とクラ

手段の一つとして建設工事へのロボッ 向上が喫緊の課題となっており、解決

導入が期待されている。

人する際、事故・災害を防止するため

施)を行う必要がある。

ま えた、

クラス

本指針は、建築現場にロボットを導

た場合は、より厳格なリスクアセス クラス2の判定項目が一項目でもあっ ス2に分類する。リスクが比較的高い

ント(リスクの評価、安全対策の実

2025年6月 第1版

一般社団法人 日本建設業連合会 建築技術開発委員会 技術研究部会 建築ロボット専門部会

建築現場におけるロボット活用 の安全指針(2025年6月第1版)

建築技術開発委員会 技術研究部会 建築ロボット専門部会

建築現場におけるロボット導入 ガイドライン(2025年6月第2版)

# 建築現場における

ロボット活用の安全指針

築現場におけるロボット導入ガイドラ

の事例を掲載し

た。本指針を「建

に参照できるように、リスクアセスメ

本指針では、実際のロボット導入時

イン(第二版)」とともに活用して

第1章 本指針の位置付け

第2章 本指針の適用範囲

第3章 ロボットのリスクアセスメント手順

第4章 ロボットの機種・能力の決定

第5章 クラス分け

第6章 クラス2の項目への対策

第7章 ロボット導入時の基本対策

第8章 現場導入

第9章 用語集

お問い合わせ先

建築・安全環境グループ 電話:03-3551-1118

2025年6月 第2版

一般社団法人 日本建設業連合会

24

25 | ACe 2025.08